

Physique Générale : Mécanique 12.01: Problème résolu: Statique: Equilibre sur la pointe des pieds

Sections SC, GC & SIE, BA1

Dr. J.-P. Hogge

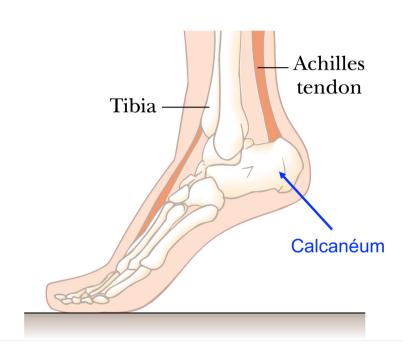
**Swiss Plasma Center** 

École polytechnique fédérale de Lausanne

<sup>■</sup> Faculté

des sciences
de base



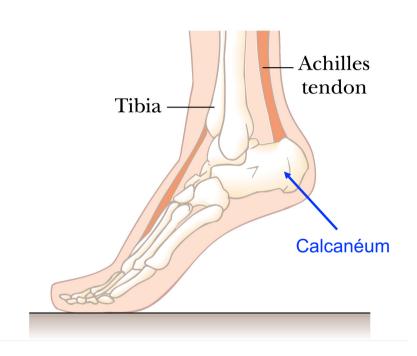


- Une personne de poids p se tient sur la pointe de pieds.
- Estimer les forces exercées par le tibia et le tendon d'Achille sur le calcanéum.

- Faculté

  des sciences
  de base
- SwissPlasmaCenter





- Référentiel:
  - Laboratoire
- Système(s):
  - Corps entier
  - Le pied seul
- Contraintes:
  - Pas de contrainte particulière
- Equations utilisables:
  - Equations d'équilibre:

$$\sum \vec{F}^{\text{ext}} = 0$$

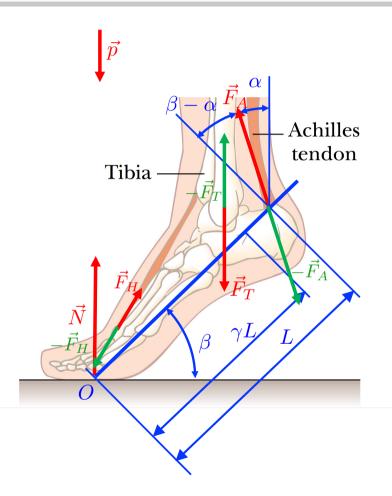
$$\sum \vec{M}_O^{\rm ext} = 0$$

On modélise le pied comme une tige rigide

- des sciences de base
- SwissPlasmaCenter

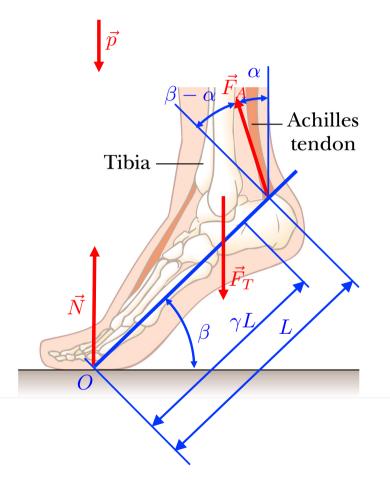
■ Faculté





- Forces extérieures au syst 'corps':
  - $\vec{N}$ : Force de soutien du sol
  - $\vec{p}$ : Poids de la personne
- Forces extérieures au syst. 'pied'
  - $\vec{N}$ : Force de soutien du sol
  - $\vec{F}_T$ : Force tibia o calcanéum
  - $\vec{F}_A$ : Force tendon  $\rightarrow$  calcanéum
  - $\vec{F}_H : \text{Force tendon} \to \text{orteils}$
- On définit encore:
  - L Distance entre le point d'appui sur le sol et le point d'attache du tendon
  - $ightharpoonup \gamma L$  Distance jusqu'au tibia
  - Angle entre le tendon et la verticale
  - β Angle d'élévation du pied





Equation de Newton appliquée au système 'Corps':

$$\sum \vec{F}^{\text{ext}} = M\vec{a}_G = 0$$
$$\vec{p} + \vec{N} = 0$$

Equation de Newton appliquée au système 'pied':

$$\vec{N} + \vec{F}_T + \vec{F}_A = 0$$

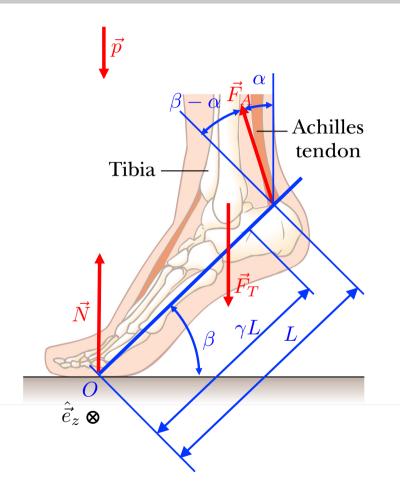
on projette sur l'axe vertical et on remplace N par p:

$$p + F_A \cos \alpha - F_T = 0$$

$$F_T = F_A \cos \alpha + p$$

■ Faculté des sciences de base





Théorème du moment cinétique appliqué au système 'pied' au point O:

$$\sum \vec{M}_O^{\text{ext}} = 0$$
$$F_T \gamma L \cos \beta \, \hat{\vec{e}}_z - F_A L \cos(\beta - \alpha) \, \hat{\vec{e}}_z = 0$$

avec 
$$F_T = F_A \cos \alpha + p$$

$$F_A = p \frac{\gamma \cos \beta}{\cos(\alpha - \beta) - \gamma \cos \alpha \cos \beta}$$

Application:

$$\beta = 35^{\circ}, \alpha = 7^{\circ}, \gamma = 0.8$$

$$F_A \simeq 2.82 \, p$$

$$F_T \simeq 3.8 \, p$$

■ Faculté des sciences de base